

Dieses Motorfeedback-System basiert auf einem optischen, inkrementellen Drehgeber. Als analoge Kommutierungsspur werden Hallensoren eingesetzt.

This motor feedback system is based on an optical incremental encoder. Hall sensors are used as an analogue commutation track.

### Technische Daten

### Technical Data

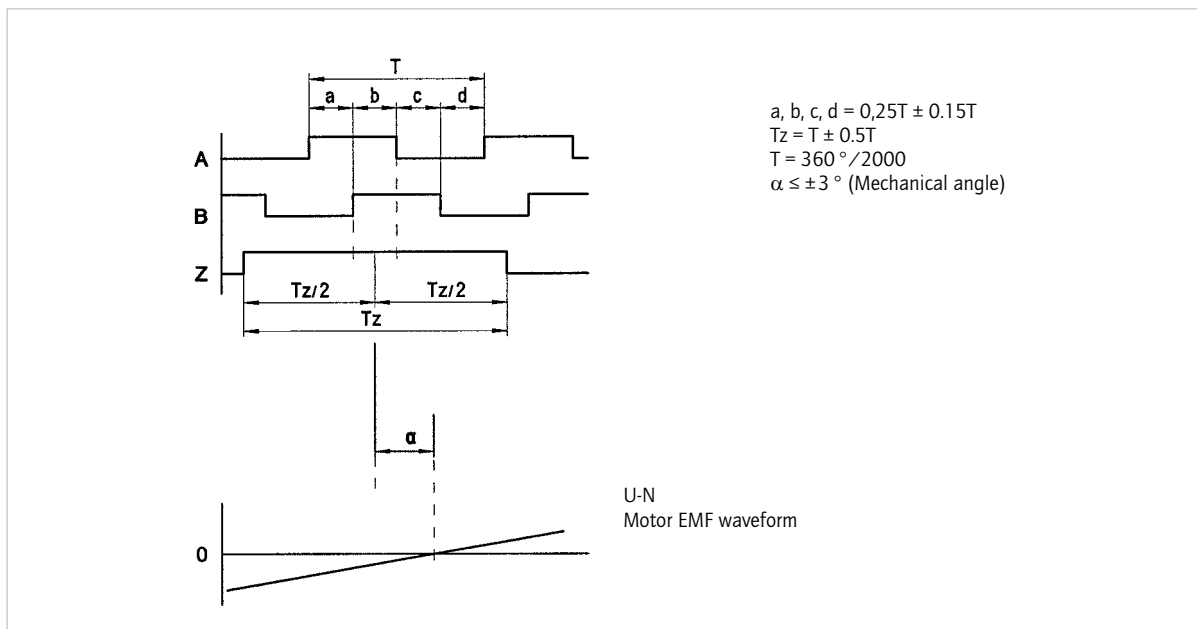
Tabelle / Table 340.1

		Einheit Unit	Spezifikation Specification
Typ / Type			Inkrementell, Rechtecksignale, 14 Anschlussdrähte Incremental, Rectangular wave, 14-wires
Ausgangssignal / Output signal			A, $\bar{A}$ , B, $\bar{B}$ , Z, $\bar{Z}$ , U, $\bar{U}$ , V, $\bar{V}$ , W, $\bar{W}$
Strichzahl Number of pulse	A, B	p/rev	2000
	U, V, W	p/rev	5
	Z	p/rev	1
Spannungsversorgung / Power supply voltage		V	DC+5 ± 5%
Stromaufnahme / Current consumption		mA	max. 250 (at 120 Ω)
Ausgangstreiber / Output circuit form			Line driver (equivalent to SN75ALS192NS)
Maximalfrequenz / Maximum response frequency		kHz	200

### Signalverlauf <sup>1)</sup>

### Signal Wave Form <sup>1)</sup>

Abb. / Fig. 340.2

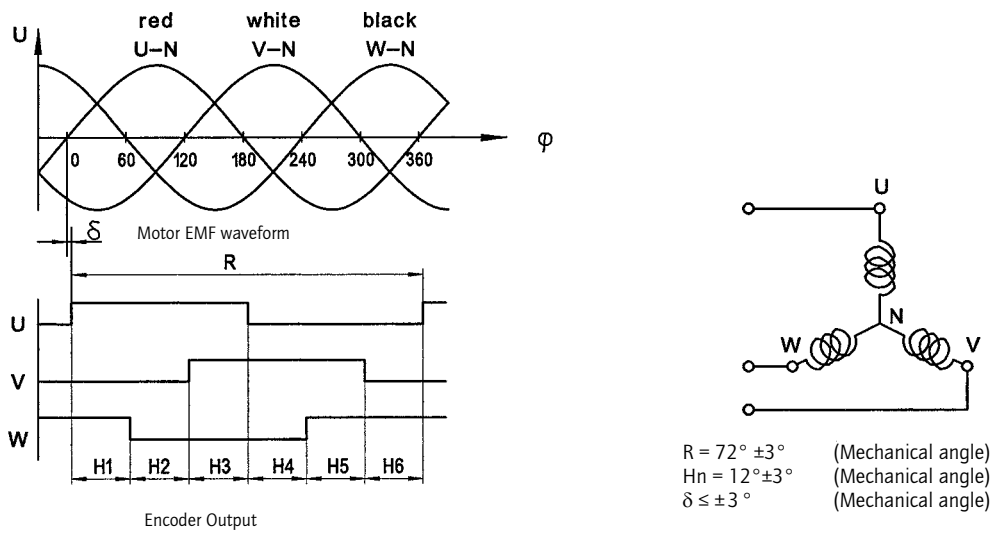


<sup>1)</sup> Bei Drehrichtung im Uhrzeigersinn und Blick auf den Abtriebsflansch.

<sup>1)</sup> For rotation in clockwise direction, looking at the output flange.

# FHA-C mini hollow shaft Actuators

Abb. / Fig. 341.1



<sup>1)</sup> Bei Drehrichtung im Uhrzeigersinn und Blick auf den Abtriebsflansch.  
<sup>1)</sup> For rotation in clockwise direction, looking at the output flange.

## Ausgangsbeschaltung

## Output Circuit

Abb. / Fig. 341.2

