

Codeur incrémental Sinus/Cosinus

Encoder sinusoidale incrementale

Ce codeur est basé sur un codeur optique incrémental avec piste de commutation analogique, compatible avec les équipements de contrôle/commande SIMODRIVE 611D®/611U® et SIMOVERT MASTERDRIVES®.

Questo encoder sinusoidale è basato su un encoder ottico incrementale con segnali analogici sin/cos per la commutazione del motore e sono compatibili con i SIMODRIVE 611D®/ 611U®, SIMOVERT MASTERDRIVES®.

■ **Données techniques ERN 1185/1387 (E2048)**

■ **Dati tecnici ERN 1185/1387 (E2048)**

Tableau / Tabella 273.1

Tension d'alimentation Tensione di alimentazione	5 V ± 10% ; max. 150 mA (sans charge / senza carico)	
Signaux incrémentaux Segnali incrementali	1024 x A + B; 1 V _{ss} ± 25%; Z ₀ =120 Ω	2 signaux sinusoïdaux A et B
Signal de référence Segnale di riferimento	R : 0,5 V Z ₀ =120 Ω	2 segnali sinusoidali A e B
Signaux de commutation Segnali di commutazione	C + D; 1 V _{ss} ± 25%; R ₃ =1 kΩ	1 signal R par tour
Longueur de câble Lunghezza cavo	50 m max. (avec contrôle du niveau de tension / con sense)	1 segnale R per giro
		2 signaux sinusoïdaux C et D pour sinus et cosinus avec une période par tour
		2 signaux sinusoidali seno e coseno C e D un periodo per giro

Veuillez aussi observer les indications techniques dans le catalogue des produits de la société Heidenhain.

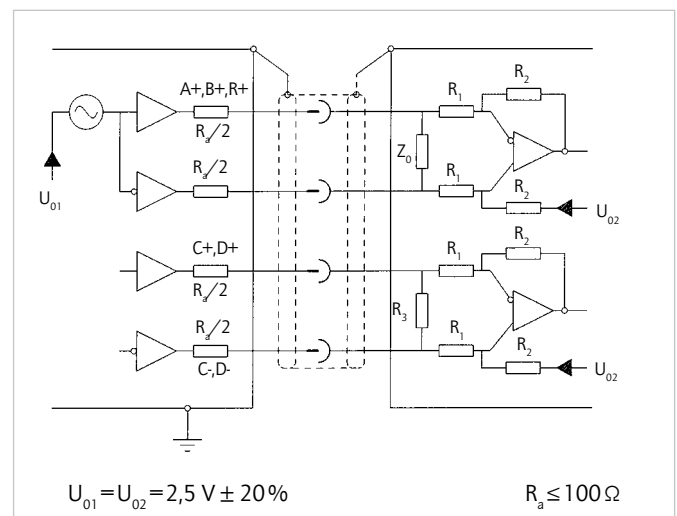
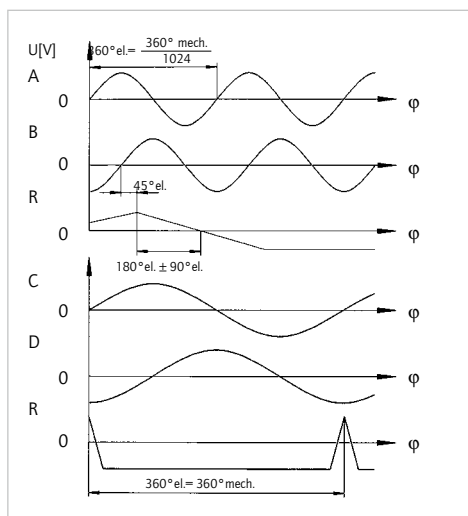
Si raccomanda di osservare anche le indicazioni tecniche più approfondite contenute nei cataloghi dei prodotti della società Heidenhain.

■ **Forme du signal ¹⁾**
Forma d'onda del segnale ¹⁾

■ **Circuit d'entrée/de sortie**
Circuito ingressi e uscite

Fig. 273.2

Fig. 273.3



¹⁾ FPA:
Pour une rotation en sens horaire en sortie.

¹⁾ FPA:
Per rotazione in senso orario, guardando la flangia di uscita.

Codeur multitour absolu et résolveur Encoder assoluto multigirotto e resolver

Le codeur de la série EQN1325 de la société Heidenhain est utilisé pour la lecture de la position absolue de moteur. Ce système de mesure est basé sur un codeur optique incrémental auquel ont été ajoutées des roues codeuses pour compter jusqu'à 4096 tours moteur. La position absolue est transmise à l'unité de contrôle à travers l'interface RS-485. L'actionneur est compatible avec d'autres contrôleurs tels que SIMODRIVE 611D®/611U® et SIMOVERT MASTERDRIVES®.

L'encoder assoluto multigirotto Heidenhain EQN1325 fornisce la posizione assoluta su 4096 giri dell'albero motore. La posizione viene trasmessa attraverso l'interfaccia RS485. L'encoder è compatibile oltre che con il convertitore di frequenza Harmonic Drive anche con altri convertitori quali SIMODRIVE 611D®/611U® e SIMOVERT MASTERDRIVES®.

■ Données techniques EQN1325 (M2048)

■ Dati tecnici EQN1325 (M2048)

Tableau / Tabella 274.1

Tension d'alimentation Tensione di alimentazione	5 V ± 5 % ; max. 250 mA	
Signaux incrémentaux Segnali incrementali	2048 x A + B; 1 V _{ss} ± 20 %; Z ₀ = 120 Ω	
Résolution sur un tour Risoluzione per giro	2 signaux sinusoïdaux A et B en quadrature	2 segnali sinusoïdali A e B
Nombre de tours Numero dei giri	8192 (13bit) En Dat 2.1	
Longueur de câble Lunghezza cavo	max. 4096 (Arbre moteur / albero motore)	
	50 m max. (avec contrôle du niveau de tension / con sense wire)	

■ Données techniques Resolver (RES)

■ Dati tecnici Resolver (RES)

Tableau / Tabella 274.2

Nombre de paires de pôles Numero di coppie polari	1
Transformation Trasmissione	0,5 ± 10 %
Tension d'alimentation Tensione di alimentazione	7 Vrms
Consommation de courant Assorbimento di corrente	50 mA
Fréquence d'entrée Freq. di ingresso	10 kHz
Précision Precisione	± 10 arcmin
Impédance Impedenza	Z _{ro} [Ω] = 83 + j182 ± 15 % Z _{so} [Ω] = 142 + j280 ± 15 % Z _{ss} [Ω] = 126 + j233 ± 15 %
Résistance DC Resistenza DC	Rotor 27 Ω ± 10 % Stator 70 Ω ± 10 %
Classe d'isolation Classe di isolamento	F

Modifications de paramètres possible en fonction du produit utilisé.

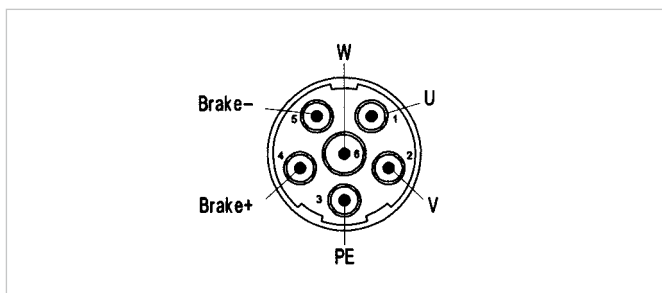
Sono possibili variazioni relative ai parametri indicati a seconda dei prodotti impiegati.

Codeur multitor absolu et résolveur

Encoder assoluto multigiro e resolver

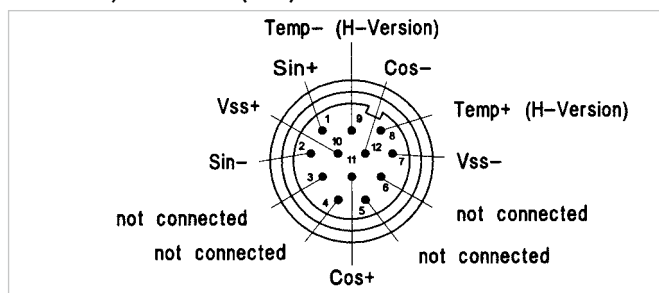
Moteur-H-Version

Fig. 275.1



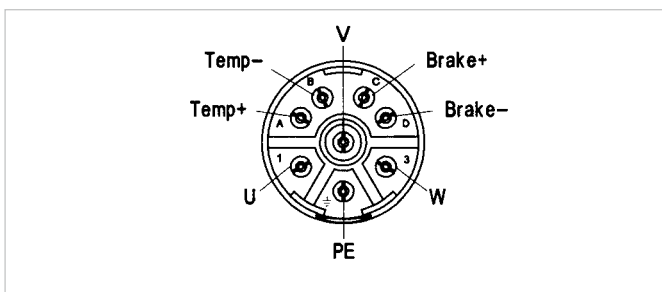
Resolver-L/H-Version (RES)

Fig. 275.2



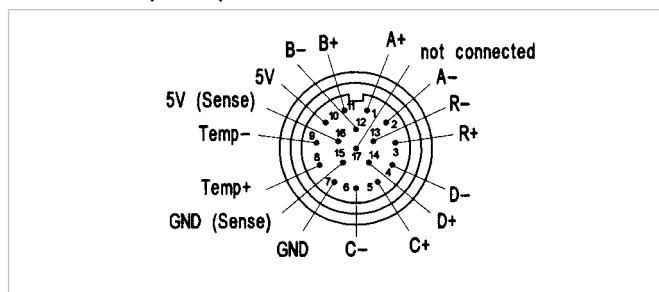
Moteur-L-Version

Fig. 275.3



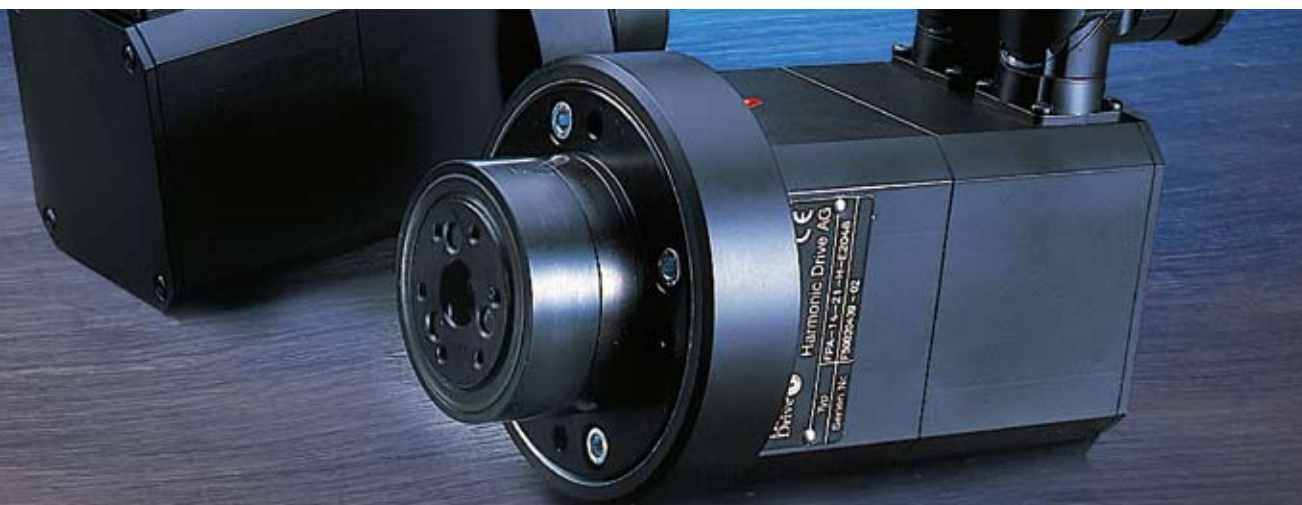
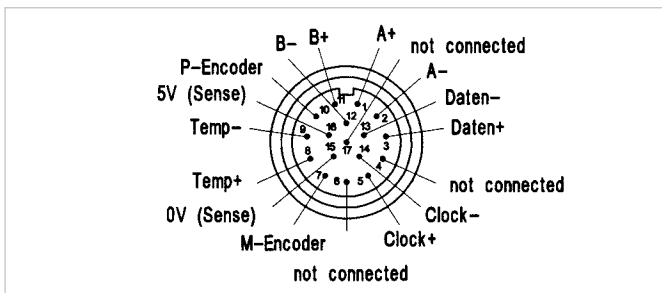
ERN-H-Version (E2048)

Fig. 275.4



EQN-L/H-Version (M2048)

Fig. 275.5



De plus amples informations sur le couple de démarrage à vide, le couple de réversibilité à vide, le couple de fonctionnement à vide, le rendement, le montage, la lubrification et la protection anti-corrosion sont disponibles au chapitre "Etudes techniques".

Ulteriori informazioni riguardanti coppia di avviamento a vuoto, coppia di reversibilità a vuoto, coppia di attrito a vuoto, rendimento, montaggio, lubrificazione e protezione anticorrosione sono disponibili nella sezione "Progettazione".